

OECU 杯ヒト型レスキューロボットコンテスト 2016 競技記録

競技結果

OECU 杯	競技者	所属	ロボット名
	近藤 隆路	個人	RB2000SF
搭載カメラ部門			
1位	近藤 隆路	個人	RB2000SF
2位	廣瀬 大起	産業技術短期大学	Rescue WHITE
3位	岩崎 豪真	九州工業大学	KYUTECH
目視部門			
1位	佐川 祐樹	大阪工業技術専門学校	クラージュ
2位	中村 篤哉	大阪工業技術専門学校	ダンデライオン
3位	坪谷 勇希	大阪工業大学 ロボットプロジェクト	スターニャンタニー
技術賞			
技術賞	牛尾 真野	大阪電気通信大学 自由工房 HRP	アクイーア
技術賞	中野 裕也	大阪工業大学	1号
技術賞	吉山 純司	産業技術短期大学	Rescue RED

ファイナルミッション 総合ポイント

競技順	競技者	所属	ロボット名	部門	総合ポイント	A	B	C	D	タスクポイント	残り時間ポイント	審査員ポイント
1	坪谷 勇希	大阪工業大学 ロボットプロジェクト	スターニャンタニー	目視	204	■	■	■	■	100	0	104
2	佐川 祐樹	大阪工業技術専門学校	クラージュ	目視	467	■	■	■	■	300	0	167
3	中村 篤哉	大阪工業技術専門学校	ダンデライオン	目視	303	■	■	■	■	200	0	103
4	廣瀬 大起	産業技術短期大学	Rescue WHITE	搭載カメラ	384	■	■	■	■	200	47	137
5	近藤 隆路	個人	RB2000SF	搭載カメラ	775	■	■	■	■	400	142	233
6	岩崎 豪真	九州工業大学	KYUTECH	搭載カメラ	225	■	■	■	■	100	0	125

ファーストミッション 総合ポイント

競技順	競技者	所属	ロボット名	段 X	妨	総合ポイント	A	B	C	D	タスクポイント	残り時間ポイント	審査員ポイント
1	押山	大阪産業大学 ロボットプロジェクト	あーるぐれい	133		58	■	■	■	■	0	0	58
2	北岡 容和	大阪工業技術専門学校	付け焼刃君	133		棄権	■	■	■	■	—	—	—
3	保井 陽香里	産業技術短期大学	Rescue YELLOW	133		155	■	■	■	■	100	0	55
4	バーミヤン	大阪産業大学 ロボットプロジェクト	試作四号機	133		棄権	■	■	■	■	—	—	—
5	中村 篤哉	大阪工業技術専門学校	ダンデライオン	133		742	■	■	■	■	400	144	198
6	近藤 隆路	個人	RB2000SF	183	C	488	■	■	■	■	300	0	188
7	三木谷 佳歩	大阪電気通信大学 自由工房 HRP	なんきん	183		167	■	■	■	■	100	0	67
8	吉山 純司	産業技術短期大学	Rescue RED	183	C	182	■	■	■	■	100	0	82
9	坪谷 勇希	大阪工業大学 ロボットプロジェクト	スターニャンタニー	233		358	■	■	■	■	200	0	158
10	牛尾 真野	大阪電気通信大学 自由工房 HRP	アクイーア	83	C	190	■	■	■	■	100	0	90
11	河津 悠里	産業技術短期大学	Rescue BLUE	133		失格	■	■	■	■	200	0	101
12	佐々木北斗	大阪工業技術専門学校	ミヤザック Mk-II	133	C	棄権	■	■	■	■	—	—	—
13	T	大阪産業大学 ロボットプロジェクト	OUTSET 改	133		棄権	■	■	■	■	—	—	—
14	佐川 祐樹	大阪工業技術専門学校	クラージュ	133		453	■	■	■	■	300	0	153
15	せ	大阪産業大学 ロボットプロジェクト	ANSWER	133		棄権	■	■	■	■	—	—	—
16	中野 裕也	大阪工業大学	1号	183	C	182	■	■	■	■	100	0	82
17	佐藤 雅也	大阪市立大学	バルタン S	183		0	■	■	■	■	—	—	—
18	廣瀬 大起	産業技術短期大学	Rescue WHITE	183	C	362	■	■	■	■	200	21	141
19	岩崎 豪真	九州工業大学	KYUTECH	183	C	639	■	■	■	■	400	21	218

失格：イエローカードが3回宣言される場合など、失格となる。総合ポイントの欄に、「失格」と記載し、総合ポイントはない。

リタイア：ロボット検査後、ロボットの故障などにより競技の続行が不可能な場合、リタイアが宣言できる。残り時間ポイントの欄に「リタイア」と記載する。リタイアするまでに獲得したタスクポイントと審査員ポイントを合計し、総合ポイントに記載する。

棄権：競技会にエントリー後、ロボット検査前に、何らかの理由により、競技に参加できない場合。

■ ■ ■ ■ タスクの成功・失敗(緑：成功、赤：失敗)、 A.トンネルくぐり、B.段差乗り越え、C.ガレキ除去、D.要救助者搬送